PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

10-104507

(43)Date of publication of application: 24.04.1998

(51)Int.CI.

G02B 13/00 G02B 3/02 G02B 13/18 G11B 7/135

(21)Application number: 08-255047

(71)Applicant:

SONY CORP

(22)Date of filing:

26.09.1996

(72)Inventor:

SUGANUMA HIROSHI

(54) OBJECTIVE LENS AND RECORDING AND REPRODUCING DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To obtain an objective lens of a numerical aperture of ≥0.7 with an aspherical two-elements set by forming the first face on an object side as a ellipsoid of revolution and setting the curvature of the first face, the glass material (refractive index) of the first lens and the main plane interval over the entire part of two-elements set lens so as to satisfy specific conditions.

SOLUTION: The aspherical shape of the face of the lens system is indicated as the rotating body around the optical axis of the curve expressed by equation I. In the equation I. (h) denotes the height from the optical axis; (x) denotes the distance from the tangent plane at the aspherical vertex of a height (h) from the optical axis; (c) denoteds the curvature of the aspherical vertex, (k) denotes a conical coefft.; A to D respectively denote the quartic, sextic, octic and decatic aspherical coeffts. The first face on the object side is the ellipsoid of revolution having the positive refracting power and satisfying −1≤k≤0 with respect to the conical coefft. (k). The lens satisfies equation II to equation IV when the refraction index of the glass material forming the first lens is defined as (n), the radius of curvature of the first face as R1, the main plane spacing over the entire part of the respective lenses as (d) and the effective focal length as F.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

08.10.2002

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-104507

(43)公開日 平成10年(1998) 4月24日

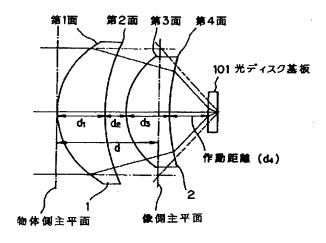
識別記号	FI	
0	G 0 2 B 13/00	
2 ·	3/02	
8	13/18	
35	G 1 1 B 7/135	Α
	審査請求 未請求 請求項の费	t6 OL (全25頁)
特願平8-255047	(71)出顧人 000002185	
	ſ	
平成8年(1996)9月26日	l l	16丁目7番35号
	!	6丁目7番35号 ソニ
		(外2名)
·		
	0 12 8 35	G 0 2 B 13/00 3/02 8 13/18 35 G 1 1 B 7/135 審査請求 未請求 請求項の要 特願平8-255047 (71)出願人 000002185 ソニー株式会社 平成8年(1996) 9 月26日 東京都品川区北品川

(54) 【発明の名称】 対物レンズ及び記録再生装置

(57)【要約】

【課題】 非球面2枚組で開□数0.7以上の対物レンズを提供する。この対物レンズを用いることにより、高い情報記録密度を有する光学記録媒体に対して使用できる光学ピックアップ装置を提供する。

【解決手段】 第1面を回転楕円面とし(円錐定数kについて、−1≤k<0)、この第1面の曲率、第1レンズ1の硝材(屈折率)及び2枚組レンズ全体の主平面間隔 dを一定の関係式を満足するように適切に設定する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 レンズ系における面の非球面形状につい て、光軸からの高さをhとし、光軸からの高さがhの非 球面上の点の非球面頂点の接平面からの距離をxとし、 非球面頂点の曲率を c とし、円錐定数を k とし、第4次*

$$x = \frac{c h^{2}}{1 + \sqrt{(1 - (1 + k) c^{2}h^{2})}} + A h^{4} + B h^{6} + C h^{8} + D h^{10}$$

で示される曲線の光軸回りの回転体として示し、

し、面の曲率半径については、曲率中心が像側にあると きを正、物体側にあるときを負とし、面の屈折力につい ては、曲率中心が像側にあるときを正、物体側にあると きを負としたとき、

物体側に配設され物体側の第1面及び像側の第2面を有 する第1のレンズと、

像側に配設され物体側の第3面及び像側の第4面を有す る第2のレンズとからなり、

上記第1面は、正の屈折力を有し、円錐定数 k につい

$$-1 \le k < 0$$

て、

【数4】 $-(n-1)\frac{F}{R_1}+n$ $(n-1)\frac{F}{R_1}[(n-1)(n^2-n-1)\frac{F}{R_1}+1]$ 0.6R.<d<

を満たしている対物レンズ。

【請求項2】 第2面は、負の屈折力を有し、円錐定数 kがOより大なる回転楕円面であり、

第3面は、正の屈折力を有し、円錐定数kが-1以上0 未満の回転楕円面であり、

開口数が0.7以上となされた請求項1記載の対物レン ズ。

【請求項3】 第1面と第2面との面間隔をd,とし、 第2面と第3面との面間隔をd,としたとき、

【数5】

$$\frac{\mathbf{d}_{*}}{\mathbf{F}} < 0. 1$$

【数6】

で示される曲線の光軸回りの回転体として示し、 距離については、光軸に沿って像側を正、物体側を負と し、面の曲率半径については、曲率中心が像側にあると 50 きを負としたとき、

*の非球面係数をAとし、第6次の非球面係数をBとし、 第8次の非球面係数をCとし、第10次の非球面係数を Dとして、この非球面形状を、

【数1】

(2)

※を満足する回転楕円面であり、

距離については、光軸に沿って像側を正、物体側を負と 10 上記第1のレンズをなす硝材の屈折率をn、上記第1面 の曲率半径をR1、上記各レンズ全体の主平面間隔を d、有効焦点距離をFとしたとき、

【数2】

$$n-1.25 < \frac{d}{F}$$

【数3】

$$0.5 < \frac{F}{R_1} < \frac{n^2}{n^2 - 1}$$

20

★が満足されている請求項1記載の対物レンズ。

【請求項4】 光源と、

30 上記光源より発せられた光束を光学記録媒体の信号記録 面上に集光させる対物レンズとを備え、

レンズ系における面の非球面形状について、光軸からの 高さをhとし、光軸からの高さがhの非球面上の点の非 球面頂点の接平面からの距離をxとし、非球面頂点の曲 率をcとし、円錐定数をkとし、第4次の非球面係数を Aとし、第6次の非球面係数をBとし、第8次の非球面 係数をCとし、第10次の非球面係数をDとして、この 非球面形状を、

【数7】

40

きを正、物体側にあるときを負とし、面の屈折力につい ては、曲率中心が像側にあるときを正、物体側にあると

·3 .

上記対物レンズは、物体側に配設され物体側の第1面及 び像側の第2面を有する第1のレンズと、 像側に配設 され物体側の第3面及び像側の第4面を有する第2のレ ンズとからなり、

上記第1面は、正の屈折力を有し、円錐定数kについ て、

 $-1 \le k < 0$

を満足する回転楕円面であり、

上記第1のレンズをなす硝材の屈折率をn、上記第1面

の曲率半径をR₁、上記各レンズ全体の主平面間隔を

を満たしていることとなされた記録再生装置。

【請求項5】 光学記録媒体の信号記録面の対物レンズ の光軸に対する傾きを検出するスキュー検出手段を備え ている請求項4記載の記録再生装置。

【請求項6】 信号記録面を支持しこの信号記録面と対 物レンズとの間に位置する透明基板の厚さが0.6mm 以下である光学記録媒体に対して使用されることとなさ れた請求項4記載の記録再生装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、対物レンズ及びと の対物レンズを有して構成され光ディスクの如き光学記 録媒体に対して情報信号の記録再生を行う記録再生装置 に関する技術分野に属する。

[0002]

【従来の技術】従来、光ディスクの如き光学記録媒体 は、動画情報、音声情報、コンピュータ用データなどの データ保存のために、その量産性と低コストの故に広く 用いられている。そして、その髙密度化、大容量化への 要求は、情報化社会の急激な進歩により、近年ますます 強くなっている。

【0003】との光学記録媒体における記録密度を上げ るには、情報信号を読み出すための光束の短波長化と、 この光束を該光学記録媒体上に集光させるための対物レ ンズの高NA化(高いい開口数(NA)の対物レンズを 使う)との2つが有効である。

【0004】いわゆる「コンパクトディスク (CD)」 (オーディオ信号用、または、コンピュータデータ用の デジタル光ディスク) 用の対物レンズのNAが0、45 であるのに対し、との「コンパクトディスク」よりも記 録密度が向上されたいわゆる「デジタルビデオディスク (DVD)」(ビデオ信号用のデジタル光ディスク)用 の対物レンズのNAは、0.6となっている。

【0005】これら光ディスク用の対物レンズは、合成 50 硝材を用いた複数枚の球面レンズからなる組レンズであ

* d、有効焦点距離をFとしたとき、

【数8】

$$n-1.25 < \frac{d}{F}$$

【数9】

$$0. 5 < \frac{F}{R_1} < \frac{n^2}{n^2 - 1}$$

樹脂材料やガラス材料により、非球面単レンズ(単玉非 球面レンズ)として構成されている。

【0006】なお、「デジタルビデオディスク(DV 20 D)」は、ディスクの傾きによるコマ収差の影響を低減 させるために、「コンパクトディスク」や光磁気ディス クのディスク基板の厚さの半分の厚さ、すなわち、0. 6mm厚のディスク基板を有して構成されている。 [0007]

【発明が解決しようとする課題】ところで、上述のよう な光学記録媒体よりの情報信号の読み出しに用いられる 対物レンズにおいては、現在使用されているもの以上の 高い開口数(NA)の非球面単レンズを作ることは困難 であるといわれている。

【0008】その理由の一つは、金型の加工にある。す 30 なわち、レンズ面の傾きが光軸に対して垂直な状態を基 準として45度を越えると、ダイヤモンドバイトの先端 の大きさから、非球面金型の加工が困難となる。また、 曲率がきつくなると、レンズの頂点から最外周までの光 軸方向に沿った深さ(「ザグ」と呼ばれる)が大きくな り、金型の切削加工が困難になる。

【0009】よしんば、このような加工が可能となって も、単レンズとして開口数(NA)を0.7以上とした 領域では、7次以上の高次の収差補正が不可欠である。 それにはさらに多くの設計の自由度が必要である。との 補正のために、これまでよりも高次の非球面係数を活用 することも考えられるが、加工上及び設計上の困難があ り、有効な手段とはいえない。

【0010】とのような事情から、設計としては開口数 (NA) 0. 8以上の非球面レンズも報告されている が、開口数0.7以上のレンズを単レンズとして作製し たという報告はない。

【0011】他方、従来の顕微鏡などにおいて用いられ る開口数0.7以上の高開口数のレンズは、複数種類の

る。顕微鏡と光ディスク用光学ピックアップ装置との光 学的な類似性から、顕微鏡用のレンズと同様なレンズを 該光学ビックアップ装置の対物レンズに応用することは 容易に考えられる。また、光ディスクの実用化の黎明期 においては、上記対物レンズとして、2群3枚の球面レ ンズからなる組レンズが使われていた。

【0012】しかし、これらの組レンズは、精密な組立 が必要であり、性能の不安定さやコスト高を避けられな 61

【0013】 この問題を解決したのが非球面モールド単 10 レンズであった。非球面モールドレンズにおいては、高 精度の非球面形状が得られるのみならず、単玉故に組立 てが不要であり、偏芯や倒れに対しても充分な公差が得 られる。しかし、非球面モールド単レンズにおいては、 上述したように、現在使用されているもの以上の高い開 口数(NA)の非球面単レンズを作ることは困難であ

【0014】そこで、本発明は、上述の実情に鑑みて提 案されるものであって、開口数0.7以上の対物レンズ を非球面2枚組レンズとして実現し、記録再生装置にお 20 D:第10次の非球面係数 いてこの対物レンズを用いて高い情報記録密度の光学記 録媒体の実用化を図るという課題を解決しようとするも のである。

$$x = \frac{c h^{2}}{1 + \sqrt{(1 - (1 + k) c^{2} h^{2})}}$$

【0018】で示される曲線の光軸回りの回転体として 示される。

【0019】この非球面形状は、上記円錐定数 k によっ て、以下のように分類される。

【0020】k<-1:双曲面

k = -1:放物面

k>-1:楕円面(<0: x軸長軸、>0: x軸短軸)

k = 0:球面

そして、レンズ系をなす各面の面間隔等の距離は、すべ て各面の像側にあるときを正、各面の物体側にあるとき を負とする。面の曲率半径は、その曲率中心が各面の像 側にある時を正、各面の物体側にあるときを負とする。 また、面の屈折力は、その面の曲率中心が各面の像側に ある時を正、各面の物体側にあるときを負とする。

【0021】本発明に係る対物レンズは、上述の課題を 解決するため、物体側に配設され物体側の第1面及び像 側の第2面を有する第1のレンズと、像側に配設され物 体側の第3面及び像側の第4面を有する第2のレンズと からなり、該第1面は、正の屈折力を有し円錐定数 k に *【0015】とこで、上記記録再生装置は、大量生産を 前提とした装置であるため、特に、生産及び組立が容易 であること、簡便な構造であることが必要である。ま た、光学ピックアップ装置は上記対物レンズの位置をサ ーボ制御することでフォーカシング動作及びトラッキン グ動作を行うため、対物レンズの小型軽量化は、製品の 小型化のみならず、性能の向上のためにも重要な課題の 一つである。

[0016]

【課題を解決するための手段】レンズ系における面の非 球面形状について、以下の如く定義したとき、

h:光軸からの高さ

x:光軸からの高さがhの非球面上の点の非球面頂点の 接平面からの距離

c: 非球面頂点の曲率 (曲率半径Rの逆数 (1/R))

k:円錐定数

A:第4次の非球面係数

B:第6次の非球面係数

C:第8次の非球面係数

非球面形状は、

[0017]

【数11】

- +Ah + + Bh + + Ch + + Dh 10

ついて.

 $-1 \le k < 0$

を満足する回転楕円面であり、該第1のレンズをなす硝 30 材の屈折率をn、該第1面の曲率半径をR、上記各レ ンズ全体の主平面間隔をd、有効焦点距離をFとしたと ð,

[0022]

【数12】

$$n-1$$
. $25 < \frac{d}{F}$

[0023]

【数13】

40

0.
$$5 < \frac{F}{R_1} < \frac{n^2}{n^2 - 1}$$

[0024]

【数14】

$$\frac{-(n-1)\frac{F}{R_1} + n}{(n-1)\frac{F}{R_1}[(n-1)(n^2-n-1)\frac{F}{R_1} + 1]}$$

【0025】が満足されていることとしたものである。 【0026】また、本発明は、上記対物レンズにおいて、上記第2面は、負の屈折力を有し円錐定数kが0より大なる回転楕円面であり、上記第3面は、正の屈折力 10を有し円錐定数kが-1以上0未満の回転楕円面であり、開口数が0.7以上となされていることとしたもの

【0027】さらに、本発明は、上記対物レンズにおいて、上記第1面と上記第2面との面間隔をd,とし、該第2面と上記第3面との面間隔をd,としたとき、

[0028]

【数15】

である。

$$\frac{d_2}{F} < 0.1$$

【0029】 【数16】

0.
$$8 < n_1 d_1 - \frac{n_1 - 1}{R_1} < 1$$
, 3

【0030】が満足されていることとしたものである。 【0031】そして、本発明に係る記録再生装置は、光源と、この光源より発せられた光束を光学記録媒体の信号記録面上に集光させる対物レンズとを備え、上記対物レンズは、上述した本発明に係る対物レンズであることとしたものである。

【0032】また、本発明は、上記記録再生装置において、上記光学記録媒体の信号記録面の上記対物レンズの 光軸に対する傾きを検出するスキュー検出手段を設けた ものである。

【0033】さらに、本発明は、上記信号記録装置において、上記信号記録面を支持しこの信号記録面と上記対物レンズとの間に位置する透明基板の厚さが0.6mm以下である光学記録媒体に対して使用されることとした 40ものである。

[0034]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態を図面 を参照しながら、次の順序で説明する。

【0035】〔1〕対物レンズの構成の概略

〔2〕収差論によるレンズのパワー配置の解析、最適条件の導出

〔2-1〕厚肉単レンズ近似による収差論

- (1)厚肉単レンズ近似における近軸関係
- (2)厚肉単レンズ近似の球面収差

- (3)厚肉レンズ近傍のコマ収差
- (4)厚肉単レンズ近似による第1面の最適曲率と全系 の最適主平面間隔
- 〔2-2〕偏芯を考慮した近軸配置
- 〔2-3〕ダブレットとしての作動距離を考慮した近軸 配置
- 〔2-4〕厚肉単レンズ近似から導かれる近軸配置の必要条件
- (3)第1エレメントの肉厚最適化による偏芯不感条件 (4)変形例

【0036】[1]対物レンズの構成の概略

本発明に係る対物レンズは、図1に示すように、非球面ダブレットレンズであって、開口数0.7以上の高開口20 数対物レンズである。すなわち、この対物レンズは、物体側に配置される第1のレンズである第1エレメント1と、像側に配置される第2のレンズである第2エレメント2とから構成されている。この対物レンズにおいては、物体側に臨む第1面は正の屈折力を有し円錐定数kが-1以上0未満の回転楕円面、第2面は負の屈折力を有し円錐定数kが0よりも大きい回転楕円面、第3面は正の屈折力を有し円錐定数kが-1以上0未満の回転楕円面である。

【0037】との対物レンズの第1面を絞りであるとす 30 れば、主光線は、該第1面の中心を通過するので像高が 0だから、該第1面では、非球面項によるコマ収差は生 じない。したがって、第1面の非球面は主に球面収差の 補正に寄与することがわかる。

【0038】特に、本発明に係る対物レンズにおいては、第1面が大きなパワーを持つので、ここで球面項による大きな球面収差が生ずる。これを過不足なく補正するには、第1面の非球面円錐定数が-1以上0未満の回転楕円面であればよい。これ以外の範囲であれば、他の面の非球面係数をもって補正するほかなく、その場合には、非球面係数が大きくなり、加工が困難な形状となってしまう。

【0039】第2面、第3面では、入射光束の入射角は小さく、ほとんど屈折しないので、大きな収差は発生しない。しかし、これら第2面、第3面を非球面化すれば、高次までの球面収差とコマ収差とに対する補正を行うことができる。特に、第2面は第4面と、第3面は第1面と、略々反転した球面収差とコマ収差とを持つような対称な配置とすることが有効である。

【0040】第4面は、第1面乃至第3面の面形状、各50 エレメント1,2をなす硝材、光学記録媒体(光ディス

ク)のディスク基板(透明基板)101の厚さが決定さ れれば、必然的に決定される。この第4面の形状を加工 可能な形状とし、かつ、全系の偏芯公差を充分に確保す るには、第2面を負の屈折力を有し円錐定数kがOより 大きい回転楕円面とし、第3面を正の屈折力を有し円錐 定数kが-1以上0未満の回転楕円面とすればよい。

9

【0041】〔2〕収差論によるレンズのパワー配置の 解析、最適条件の導出

〔2-1〕厚肉単レンズ近似による収差論

上述の〔1〕 (対物レンズの構成の概略) における議論 10 は、定量的に論じることができる。高開口数のレンズを 偏芯などの製造公差を確保して設計するには、まずその パワー配置を最適化することが必要である。高次の収差 はいずれも低次の収差の関数だから、低次から収差を抑 える必要がある。低次の収差をより高次の収差を発生さ せて打ち消してゆくと、面形状は作成困難になり、製造 公差も狭まるからである。

【0042】そこで、本発明は、非球面ダブレットレン ズに関するものだが、まずは、図2に示すように、第2 面以降の面を1面に合成した厚肉単レンズを仮想的に考 20 る。このとき、レンズ全体のパワーは、 えて、第1面の形状と主平面間隔とを最適化することを 考える。

【0043】この厚肉単レンズの主平面間隔はは、もと*

* の非球面ダブレットレンズ全体の主平面間隔 d に相当す るものと考えればよい。

【0044】(1)厚肉単レンズ近似における近軸関係 例えば、「光学」(久保田広著、岩波書店刊)などに は、非球面まで含めた薄肉単レンズのを収差論が詳しく 述べられている。しかし、これらは、あくまで薄肉近似 なので、現実のレンズを充分に解析するには、これを厚 肉レンズの場合について拡張する必要がある。そこで、 まず、厚肉単レンズ(屈折率n、厚みd、有効焦点距離 f)の収差係数を求める。

【0045】この単レンズの第1面、第2面の曲率半径 をそれぞれ r1、 r2、第1面、第2面への入射光線高を それぞれh1、h2とする。第1面入射光線の延長線と光 軸との交点と、第1面との距離を s1、第2面入射光線 の延長線と光軸との交点と、第2面との距離を5,とす る。第1面屈折後の光線の延長線と光軸との交点と、第 1面との距離を s₁′、第2面屈折後の光線の延長線と 光軸との交点と、第2面との距離をs₂'とする。これ らの量はいずれも、各面の入射側を負、出射側を正にと

[0046] 【数17】

$$D = \frac{1}{f} = \frac{n-1}{r_1} + \frac{1-n}{r_2} - nd \frac{n-1}{r_1} \frac{1-n}{r_2}$$
$$= (n-1) (\rho_1 - \rho_2) + n (n-1)^2 d \rho_1 \rho_2$$

と表される。さらに、

[0047]
[数18]

$$\rho_1 = \frac{1}{r_1}$$
, $\rho_2 = -\frac{1}{r_2}$, $D = \frac{1}{f}$

とおく。第1面、第2面の近軸近似における屈折は、

$$\frac{n}{s_1} = \frac{1}{s_1} + \frac{m-1}{r_1}$$

$$\frac{n}{s_2} = \frac{1}{s_2} + \frac{n-1}{r_2}$$

で与えられる。ここで、5:=∞として、〔数19〕へ代入して、

$$\frac{1}{s_i} = \frac{n-1}{n} \rho$$
 また、

【数21】

$$\frac{h_2}{h_1} = \frac{s_1 - d}{s_1} = 1 - d\rho_1 + \frac{d\rho_1}{n}$$

ここで、 $s_2 = s_1' - d E (数21) を (数19) へ代入して、$

 $\frac{1}{s_{2}} = \frac{n (n-1) \rho_{1}}{n - (n-1) \rho_{1} d} + (1-n) \rho_{2}$

次に、アッベの零不変量Q

を求める。Q $_{i}$ は第i面の前後の物体と面の距離 $_{i}$ に、Q $_{i}$ は第i面の前後の物体と絞りの位置の距離 $_{i}$ に関するアッペの零不変量である。

また、絞りは第1面とすれば、2:=0なので、

 $\frac{Q_{\bullet 1}}{\lim_{Z_{1}\to\infty}\frac{Q_{\bullet 1}-Q_{\bullet 1}}{Q_{\bullet 1}-Q_{\bullet 1}}} = \lim_{Z_{1}\to\infty}\frac{\frac{1}{2}}{\frac{1}{2}} = 1$

ここで、新しい記号 Δ (1 \angle ns)を導入し、

[0055]
[数26] $\Delta \left(\frac{1}{ns}\right)_{i} = \frac{1}{n_{i}s_{0i}} - \frac{1}{n_{i}'s_{0i}'}$

とすれば、

$$\Delta \left(\frac{1}{n s}\right)_{1} = \frac{1}{s_{1}} - \frac{1}{n s'_{1}} = \frac{n-1}{n^{2}} \rho_{1}$$

$$\Delta \left(\frac{1}{n s}\right)_{2} = \frac{1}{s_{2}} - \frac{1}{s'_{2}}$$

$$= \frac{1-n^{2}}{n} \frac{(n-1) \rho_{1}}{n-(n-1) d \rho_{1}} + (n-1) \rho_{2}$$

【0057】(2)厚肉単レンズ近似の球面収差*【0058】これらを用いて、厚肉単レンズの球面収差係数Aは、以【数28】下のように与えられる。*

$$A = A_{objective lens} + A_{disk} = (A_1 + A_2) + (A_3 + A_4) = \sum_{i=1}^{4} A_i$$

$$= \sum_{i=1}^{4} - \left(\frac{h_i}{h_i}\right)^4 \quad Q_{s1}^2 \Delta \quad \left(\frac{1}{h_s}\right)^2 + \frac{\varepsilon_i}{h_s^2} \quad (n_i - n_i)^4$$

但し、ここで、 ϵ 1は第i面の非球面の円錐定数である。 ここまで水めた値を上式に代入して、第i面の球面収差係数i01は、

$$A_1 = \left(\frac{1}{n^2} + \varepsilon_1\right) (n-1) \rho_1^3$$

で与えられる。第2面の球面収差係数A2は、

$$A_{2}=-(n-1)\left(\frac{n+(1-n)d\rho_{1}}{n}\right)^{4}$$

$$\times \left[n^{2}\left(\rho_{2}-\frac{(n-1)\rho_{1}}{n-(n-1)d\rho_{1}}\right)^{2}\left(\rho_{2}+\frac{(1-n^{2})\rho_{1}}{n-(n-1)d\rho_{1}}\right)+\varepsilon_{2}\rho_{2}^{3}\right]$$

$$=-(n-1)\frac{n+(1-n)d\rho_{1}^{2}}{n^{3}}\left[n-(n-1)d\rho_{1}\rho_{2}-(n-1)\rho_{1}\right]^{2}$$

$$\times \left[n-(n-1)d\rho_{1}\rho_{2}+(1-n^{2})\rho_{1}\right]$$

$$-(n-1)\left(\frac{n+(1-n)d\rho_{1}}{n}\right)^{4}\varepsilon_{2}\rho_{2}^{3}$$

ディスクの厚みによる球面収差は、

[0061]

【数31】

$$A_{410k} = \frac{n^2 - 1}{n^2} \frac{d}{h_1^4} \theta^4$$

【0062】である。〔数29〕乃至〔数31〕の和が 厚肉レンズの球面収差である。

【0063】ととで、各面の収差係数は、それぞれが略々0になっていることが望ましい。理想的な状態では、

50 最終的に各面の収差係数を足し合わせた全体が0になっ

ていれば収差は補正されるが、現実には、偏芯や面精度 などの製造誤差が生じる。このとき、各面の収差係数が 小さければ、とうした誤差要因に対する変動がある程度 抑えられる。また、設計としても、どこかの面にしわ寄 せが生じないので、優れた性能が得易い。

【0064】それには、第1面の非球面係数 & は、 〔数29〕より、-1/n'近傍であればよい。光学ガ ラスの多くの屈折率 n は可視光域においておおよそ1. 4乃至1. 8の範囲に分布しているから、ε,は、-0. 3乃至-0. 5程度であればよい。

【0065】また、第2面の場合は、〔数30〕で、 [0066]

【数32】

$$d \rho_1 = \frac{n}{n-1}$$

【0067】のとき、球面収差は0になるが、以下のよ うな四つの理由から、左辺は右辺より小さいほうがよ い。第一に、光ディスクにおいては、ディスク基板10 がある。第二に、全系のパワーを1として正規化された 厚肉レンズについて、第1面の曲 x_{ρ_1} (=1/ R_1)と 主平面間隔dの関数として厚肉レンズ全体の球面収差係 数を数値計算すると、図4及び図5に示すように、〔数*

$$\rho_{z} = \frac{(n-1) \rho_{1}}{n - (n-1) d \rho_{1}}$$

*32〕の条件の近傍では傾きが大変に大きい。すなわ ち、第1面の曲率 p1や主平面間隔d に製造誤差が生じ たときに、大きな球面収差が生じるということである。 したがって、非球面係数を活用して、この領域以外で球 面収差を補正したほうが、製造上も作り易い安定な解と なる。第三に、後述するように、コマ収差の補正の観点 からも、〔数32〕の条件の近傍の第1面の曲率ρ,と 主平面間隔 d は望ましくない。第四に、 $d\rho_1 > n$ (n-1) では、第1面の曲率半径 R_1 が小さくなり、

10 光ディスク用の大きさのレンズとしては、作成が現実的 には困難なうえ、作動距離が確保できない。したがっ て、

[0068] 【数33】

$$d \rho_i < \frac{n}{n-1}$$

【0069】でなければならない。この場合、非球面係 数ε,を用いて、第2面の球面収差を補正すればよい 1の厚さにより生じる球面収差(>0)を補正する必要 20 が、球面項の球面収差をできるだけ小さくすれば、非球 面項が小さな値で補正できるので製造上有利である。そ れには、〔数30〕において、

[0070]

【数34】

であればよい。これにf=1と正規化して〔数17〕を代入して、

[0071]

$$d = \frac{(n-1) \rho_{i} + n}{(n-1) \rho_{i} [(n-1) (n^{2}-n-1) \rho_{i}+1]}$$

【0072】を得る。n=1.4乃至1.8、ρ,= 0.5乃至1.9程度の本発明で主に考えている領域で

★前記と同様の理由から、この近傍であれば、

[0073]

は、〔数35〕の右辺は〔数33〕の右辺より小さい。★

【数36】

 $-(n-1)\rho_{1}+n$ $(n-1) \rho_1 [(n-1) (n^2-n-1) \rho_1+1]$

が望ましい。

【0074】(3)厚肉レンズ近傍のコマ収差 次に、コマ収差係数Bを求める。Bは、

[0075]

【数37】

$$B = \frac{Q_{z1}Q_{z1}}{Q_{z1}-Q_{z1}} \Delta \left(\frac{1}{n s}\right)_{1} + \left(\frac{h_{z}}{h_{1}}\right) \frac{Q_{z2}Q_{z2}}{Q_{z2}-Q_{z2}} \Delta \left(\frac{1}{n s}\right)_{z}$$

$$= \frac{n-1}{n^{2}} \left[-\rho_{1}^{2} + (d \rho_{2}+1) - (n-1) \rho_{1}-n \rho_{2} + d (n-1) \rho_{1}\rho_{2} - (n^{2}-1) \rho_{1}-n^{2}\rho_{2} + d (n^{2}-1) \rho_{1}\rho_{2}\right]$$

$$= \frac{n-1}{n^{2}} \rho_{1}^{2} \left[-1 + (n-1) - (n^{2}-1) \rho_{2}^{3} - (d-d_{1}) - (d-d_{2}) - (d-d_{3})\right]$$

と求められる。但し、以下の記号を導入した。

[0076]

$$d_{1} = -\frac{1}{\rho_{2}}$$

$$d_{2} = -\frac{(n^{2}-1) \rho_{1}-n^{2} \rho_{2}}{(n^{2}-1) \rho_{1} \rho_{2}} = \frac{n^{2}}{n^{2}-1} \frac{1}{\rho_{1}} - \frac{1}{\rho_{2}}$$

$$d_{3} = -\frac{(n-1) \rho_{1}-n \rho_{2}}{(n-1) \rho_{1} \rho_{2}} = \frac{n}{n-1} \frac{1}{\rho_{1}} - \frac{1}{\rho_{2}}$$

30

 $d_1 < d_2 < d_3$

【0077】ことで、非球面項については、非球面係数 の寄与を無視した。また、ディスク基板101は平行平 板なので、コマ収差については寄与しないと考えてよ 61

【0078】まず、この〔数37〕から特殊な場合につ いて、上記 ρ, 及び d, を求めることができる。 すなわ

i) ρ₁→0のとき、レンズ全体のパワーを1と正規化 すれば、〔数17〕より、 r,=1-n になる。 このと き、 $d_1 = n - 1$ である。

【0079】ii) また、d=0 (薄肉近似) の場合にコ マ収差が0になる (B=0となる) ような ρ_1 は、D= 1として〔数17〕を〔数38〕のρ,へ代入して、 ※

$$(d-d_1)$$
 $(d-d_2)$ $(d-d_3) =$

3次曲線と右辺の定数の交点がコマ収差を0にするdの 解である。これを数値計算すれば、図6及び図7に示す ように、p1の変化に応じて3つの領域A,B,Cの境 界上においてB=Oとなるdの解が存在する。

【0084】コマ収差係数Bは、図6中の斜線部で示す 領域A、B、C内で正の値をとる。領域Aは、d=n-1に漸近する曲線をdの下限とする領域である。領域B は、 $\rho_1 = n^2 / (n^2 - 1)$ に漸近する曲線を ρ_1 の上限 とする領域である。領域Cは、d=n-1をdの上限と **%[0080]** 【数39】

$$o_1 = \frac{n^2}{n^2 - 1}$$

と求められる。

【0081】これらの特殊な場合を留意して、コマ収差 がρ,とdに対してどのような値をとるか、その挙動を 調べる。コマ収差が0になるdの一般解は、〔数37〕 で、B=0とおいて、

[0082] 【数40】

$$\frac{1}{(n-1)(n^2-1)\rho_2^3}$$

【0083】を満たす。したがって、上記〔数40〕の 40 れた領域である。これら領域の境界で、コマ収差は0に なる。領域Aと領域Cの間は鞍状の領域となり、コマ収 差が小さい。

【0085】との3つの領域を比較検討してみると、最 も望ましいのは領域Aであることがわかる。領域Bで は、焦点距離に比べて主平面間隔dが長いため、レンズ が大型化してしまう。領域Cでは、第1面の曲率半径R 」が小さくなりすぎて、作成が困難である。したがっ て、領域Aの境界近辺がコマ収差補正のためには望まし い。また、屈折率が1.4から1.8程度の可視光用硝 $U\rho_1 = n^2 / (n^2 - 1)$ を ρ_1 の下限とする曲線で囲ま 50 材では、さきに述べたように、球面収差の観点からも望

ましいのは領域Aであることがわかる。具体的には、 [0086]

19

【数41】

$$n-1. 25 < d_1$$
, $\rho_1 < \frac{n^2}{n^2-1}$

【0087】を、それぞれdの下限と ρ_1 の上限とする 領域Aの境界近傍であれば、充分にコマ収差が補正でき る。

【0088】(4)厚肉単レンズ近似による第1面の最 10 ことが望ましい。また、偏芯が生じた場合を考慮すれ 適曲率と全系の最適主平面間隔

〔数36〕と〔数41〕の領域を図示すると、図8に示 すように、この図8中の斜線部の境界近傍が、収差論か ら見た最適値であることとなる。以上から分かるよう に、 $d = d_1 = n - 1$ の近傍では、広い ρ_1 の範囲に亘っ て、コマ収差を小さな値に抑えることができるので、設 計の自由度がある。また、これは、ρ1、すなわち、第 1面の曲率の誤差に対しても、公差が広くなるというと* *とである。実用的にも、これは双曲線近傍より d が小さ い解なので、小型軽量化が求められる用途においては、 望ましい解である。

【0089】実際に重要なのは、このコマ収差が小さな 領域である。後述する〔実施例〕においても示すよう に、球面収差については、非球面項で充分な補正が容易 にできる。しかし、コマ収差については、非球面の効果 は球面収差に対するほどの大きな効果はない。したがっ て、球面項によるコマ収差自体も充分に補正されている ば、偏芯コマ収差は低次のコマ収差の関数として表され るので、コマ収差については低次から充分に高次まで補 正を行うことが必要である。

【0090】〔2-2〕偏芯を考慮した近軸配置 より詳しくは、第レ面の偏芯Eレにより生じる偏芯コマ 収差は、

[0091] 【数42】

$$\Delta Y' = Y' - \beta Y = -\frac{1}{2\alpha'} R^2 (2 + \cos 2\phi) \text{ (Ntan}\omega \Sigma II \mu + E \nu \text{ (IIE) } \nu)$$

【0092】で与えられる(「偏芯の存在する光学系の 3次の収差論」松居吉哉著、日本オプトメカトロニクス

協会刊)。ととで、

ΔΥ′: 像面の横倍率

: 像髙 ß :横倍率

Y :物体髙

α΄ :物体近軸光線の像面への入射角

R :物体平面上に換算した入射瞳半径

:入射瞳でのアジマス角

※Ν : 物界の屈折率

:物点と物体側主点を結ぶ直線が基準軸となす角

ω 度

IIu :第μ面のコマ収差係数

Ev :第v面の偏芯量

IIE レ:第レ面の偏芯コマ係数

である。第レ面の偏芯コマ係数IIEレは、一般には次の

〔数43〕で与えられる。

30 [0093]

× 【数43】

 $IIE \nu = (\alpha \nu' \Sigma II \mu - \alpha \nu \Sigma II \mu) - (\overline{\alpha \nu'} \Sigma I \mu - \overline{\alpha \nu} \Sigma I \mu)$ μ=ν+1 $\mu = \nu$ μ=ν+1

ここで、

αν : 近軸輪帯光線第レ面入射面αν΄: 近軸輪帯光線第レ面出射面

・近軸輪帯光線第レ面人射角 $\alpha \nu$

αν':近軸輪帯光線第ν面出射角

Ιμ : 第μ面球面収差係数 ΙΙμ : 第μ面コマ収差係数

【0094】である。この〔数43〕からもわかるよう に、偏芯公差の観点からは、各面の収差係数が充分小さ くなければならない。しかも、偏芯が生じ易い面の前後 の収差係数が偏芯に対しても互いに打ち消し合うような 対称的な収差を持っていることが理想である。

【0095】加えて、球面収差及びコマ収差ともに、曲 率や面間隔の変動に対して、充分な公差が確保されねば ならない。以上の要件を満たすには、d=d,近傍の領 域が最適である。この領域では、R. dのどちらの微小 50

変位に対しても球面収差の変化は少ない。また、コマ収 差も小さく、面間のバランスで充分に補正ができる。

【0096】〔2-3〕ダブレットとしての作動距離を 考慮した近軸配置

一般に、厚肉レンズの像側主点位置Δ′は、図2に示す ように、第2面からの距離として、

[0097]

【数44】

$$\Delta' = \frac{\frac{n-1}{r_1}}{\frac{1}{f}} = d (n-1) \frac{f}{r_1}$$

と求められる(松居吉哉「レンズ設計法」P.28)。焦点距離を1として正規 化すれば、作動距離WDは、

[0098]

10 [数45]
$$WD = f - \Delta' = 1 - (n-1) \frac{d}{r_1} = 1 - (n-1) d\rho$$

[0099] 【数46】

$$\therefore d \rho_1 = \frac{1 - WD}{n - 1}$$

1中の d_{\bullet})とが決まれば、 $d\rho_{\bullet}$ は一定で双曲線上の点 となる。作動距離WDが0のとき、dρ₁=1/(n-1)となる。一般に、高開口数のレンズにおいては、収 差補正のために、必然的に焦点距離は短くなる。それに つれて、作動距離WDも短くなるので、dp1は増加す

【0101】本発明で考えているのは、高い開口数 (N A)、すなわち、NAがO.7以上のダブレットレンズ である。しかし、最大のパワーは、第1面に集中してい るので、ことまで同様厚肉単レンズと近似して考えると 30 7]、〔数48〕より、 とで、特性を把握できる。このような高開口数では、d p,は、

[0102] 【数47】

$$0.6 < d\rho_1$$

【0103】でなければならない。これ以下では、軸外 でのコマ収差の補正が困難になり視野が著しく狭くなら ざるを得ない。これを非球面化により補正しようとする と、第2面以降の形状が作成困難になる。この上記〔数 47〕の範囲では、nを1.5程度とすれば、この厚肉 40 【0109】 単レンズ近似の作動距離WDは焦点距離の0.55倍か ら0.7倍程度になるが、光ディスクの場合、ディスク※

※基板101の厚さ以上の作動距離WDが必要なので、光 ディスクと対物レンズとの間の実質的な作動距離WD は、この条件を満たしていても、焦点距離が3mm弱と した場合に 1 mm以下にしかならない。

【0104】また、第1面のパワーが小さくなると、第 【0100】したがって、屈折率nと作動距離WD(図 20 2面以降のパワーが増加して曲率半径が小さくなり、加 工が困難になること、主平面間隔dが増加してレンズの 全長が長くなることから、実用上は、

[0105]

【数48】

0.5<dp

であることが望ましい。

【0106】〔2-4〕厚肉単レンズ近似から導かれる 近軸配置の必要条件

以上をまとめると、〔数36〕、〔数41〕、〔数4

[0107]

【数49】

$$n-1.25<\frac{a}{F}$$

[0108]

【数50】

0.
$$5 < \frac{F}{R_1} < \frac{n^2}{n^2 - 1}$$

【数51】

$$-(n-1)$$
 $\frac{F}{R_1}$ $+n$ $0.6R_1 < d < \frac{F}{(n-1)} \frac{F}{(n-1)(n^2-n-1)} \frac{F}{R_1}$ となる。この領域を図 9 の斜線内に図示する。

【0110】〔3〕第1エレメントの肉厚最適化による 50 偏芯不感条件

実用上は、さらに以下の条件を満たすことが望ましい。 第1面と第2面との面間隔をd,、第2面と第3面との 面間隔をd,とすれば、

23

【0111】 【数52】

$$\frac{d_2}{F} < 0.1$$

[0112] 【数53]

0.
$$8 < d_1 \frac{n-1}{R_1} < 1. 3$$

【0113】d,が大きくなると、全長が長くなるうえ、第1面にパワーが集中して作動距離WDが短くなる。また、第2面以降の面間隔の公差が厳しくなり、作成及び組立時に球面収差が発生し易い。また、第2エレ*

【0114】このとき、〔数53〕をさらに満たすと、第2面と第3面の全系に対するパワーの寄与が小さくなる。したがって、この第2面の偏芯の全系に対する影響は小さくなるので、偏芯公差が広がる。これは、以下のような理由による。第2面及び第3面を合成して1枚の10 薄肉レンズとみれば、この対物レンズは、薄肉レンズのトリプレットとみなせる。3枚の薄肉レンズ(それらのパワーをψ1、ψ2、ψ3、第1面と第2面との面間隔をd1、第2面と第3面との面間隔をd2とする)の全系のパワーψは、次の〔数54〕で表される。

【0115】 【数54】

$$\psi = \psi_1 + \psi_2 (1 - d_1 \psi_1) + \psi_3 [1 - d_1 \psi_1 - d_2 \psi_2 (1 - d_1 \psi_1) + \psi_1]$$

【0116】この〔数54〕で、 ψ 、を含む項はいずれも($1-d_1\psi_1$)を含む。したがって、 $1-d_1\psi_1=0$ なら、 ψ 、は、如何なる値であっても、全系のパワーには影響しない。したがって、この薄肉レンズに偏芯や倒れが生じても、全体のパワー配置は変わらないので、収差も発生せず、公差が広がる。実用的には、 $1-d_1\psi_1$ が0近傍であれば、充分にこの効果を得ることができる。実際の設計例について調べると、近軸和は1.0前後であり、0.8以下、もしくは1.3以上では第2面、第3面の偏芯に対するトレランスが失われる。

【0117】〔4〕変形例

ここまでは、第1エレメント1と第2エレメント2とが同じ硝材からできていると考えて、そのまま厚肉単レンズとして近似し第1面の曲率ρ,と主平面間隔dを論じた。その場合、このダブレットレンズのパワーは第1面に大きく依存するので、第1エレメント1の硝材の屈折率で厚肉単レンズの議論に用いたηを代用してかまわない。

【0118】また、とこまで物体(すなわち光源)は無限遠とした無限共役の場合を扱ってきた。これも、上述した各数式が有効な範囲において、有限系の場合に拡張できる。しかし、実用上は、有限系の場合は、高い開口数(NA)の場合においては、取扱いが困難であると思われる。

【0119】そして、上述した対物レンズを用いて、光学記録媒体に対する情報信号の記録再生を行う記録再生装置の要部となる光学ピックアップ装置を構成することができる。すなわち、この光学ピックアップ装置は、図3に示すように、光源となる半導体レーザ3を有し、この半導体レーザ3から射出された光束を、上述の対物レンズ6を介して、光学記録媒体である光ディスク102

20 上に集光させる。上記半導体レーザ3から出射された光 東は、まず、コリメータレンズ4により略々平行光束と なされる。そして、この平行光束は、ビームスプリッタ 5を透過し、上記対物レンズ6に入射されて、上記光ディスク102の信号記録面上に集光される。

【0120】上記信号記録面で反射された光束は、もと の光路を逆に辿り、上記対物レンズ6を透過し、上記ビ ームスプリッタ5で反射されて、上記半導体レーザ3に 戻る光路より分岐される。上記ビームスプリッタ5で反 射された光束は、集光レンズ9によって集光され、光検 30 出部を構成する光検出器10に入射する。この光検出部 は、上記光検出器10及びこの光検出器10の出力信号 が送られてこの出力信号に基づく演算処理を行う演算装 置11を有して構成されている。この光検出部において は、上記演算装置11によって、フォーカスエラー信 号、トラッキングエラー信号などの制御誤差信号が得ら れる。上記フォーカスエラー信号は、上記対物レンズ6 による上記光束の集光点と上記信号記録面との該対物レ ンズ6の光軸方向の距離を示す信号である。上記トラッ キングエラー信号は、上記対物レンズ6による上記光束 の集光点と上記信号記録面上において情報信号が記録さ れる記録トラックとの該記録トラックの方向に直交する 方向の距離を示す信号である。これら制御誤差信号は、 アクチュエータ8に送られる。このアクチュエータ8 は、上記対物レンズ6を移動操作可能に支持しており、 上記各制御誤差信号に基づいて該対物レンズ6を移動操 作することにより、この対物レンズによる上記光束の集 光点を上記記録トラック上に位置させる。

【0121】CCで、ディスクスキューサーボ機構を用いるならば、Cのスキューサーボ機構を構成するコマ収 50 差補正板は、上記半導体レーザ3と上記ビームスプリッ タ5との間、もしくは、該ビームスプリッタ5と上記対物レンズ6との間に置けばよい。このスキューサーボ機構は、別途設けられたディスクスキューセンサと、上記コマ収差補正板とを有して構成される。

【0122】上記ディスクスキューセンサは、上記光ディスク102の信号記録面の上記対物レンズ6の光軸に対する傾き角度を検出するセンサである。上記コマ収差板は、上記光束の光路上に配置され、この光束の光軸に直交する方向に移動操作されてコマ収差を発生させることにより、上記光ディスク102の傾きによって生ずる10コマ収差を相殺するものである。このコマ収差補正板は、上記ディスクスキューセンサからの出力信号に応じて、移動制御される。

【0123】そして、この光学ビックアップ装置は、上記ディスク基板101の厚みが0.6mm以下である光ディスク102に対して情報信号の書き込み読み出しを行う装置として構成することができる。このように、上記ディスク基板101の厚みを薄くすると、上記光ディスク102の傾きによるコマ収差の影響を低減させることができる。このように、上記光ディスク102のディ*20

 $\frac{d}{R} = 0.811 \frac{d}{F} = 0.635 \frac{dz}{F} = 0, \frac{n(z)}{F}$

【0127】である。

【0128】光路図を、図10に示す。縦収差図を、図11に示す。また、横収差図を、図12に示す。設計条件は、以下の通りである。

【0129】設計波長:650nm

面形状と面間隔

*スク基板101の厚みが従来の光ディスクのディスク基板の厚みとは異なる場合には、上記対物レンズ6の第1面を回折型レンズ一体型の面として回折次数に対して異なる球面収差を与えることや、本発明に係る対物レンズ6と従来の対物レンズとを併設して機械的に切換えるなどの構成を採用し、該光ディスク102と従来の光ディスクとの双方に対して情報信号の書き込み読み出しが行えるようにしてもよい。

[0124]

0 【実施例】以下、本発明に係る対物レンズの具体的な実施例を挙げる。以下の各実施例においては、ディスク基板101は、ポリカーボネイト(Polycarbonate)(屈折率1.581637)であることとした。

【0125】 (実施例1) BaCD5 (HOYA社製) を使った設計例

BaCD5 (HOYA社製) (屈折率1.58642 2)を用いた設計例を以下に示す。この設計例において

【0126】 【数55】

※有効焦点距離F:2.5716mm 開口数:0.85 【0130】

【表1】

	曲率半径	商問商	硝材
第1面	2.01222	2.15	BACDS_HOYA
第2面	7.36849	0	
第3面	2.00000	1.450	BACD5_HOYA
第4面	4.06432	0.503893	
第5面 (光ディスク基板)	œ	0.1	ポリカーポネイト・
公 面	∞		

★ ★【表2】

×

[0131]

非球面係数

к 0.250300E-4 0.325711E-6 0.159585E-2 0.119665E-3 -0.515678 第〕面非球面 0.426412E-3 -D.366530E-4 -0.236471E-2 0.105826E-1 第2面非球面 2.998099 ₼ 616805E-3 0.587869E-3 0.313709E-2 -0.328040 0.883551E-2 第3面非球面 0.10000E-3 0.10000E-2 0.306812E-1 -0.468888E-1 数4面非对面 10.0

[0132]

各面の3次収差係数

	球面収差 (球面項)		球面収蓋 (各面和)	コマ収差 (球面項)	コマ収差 (非球菌項)	コマ収差 (各面和)
<u>————</u> 第1面	-0.384	0.398	0.014	-0.016	0	-0.016
第2面	-0.027	0.097	0.070	0.007	0.003	0.010
第3面	0.002	-0.031	-0.029	0.001	-0.002	-0.001
第4面	-D.074	0.007	-0.067	0.007	0.001	0.008
第5面	0.031	`	0.031	-0.002		-0.002
券6面	-0.019		-0.019	0.001		0.001
合計	-0.471	0.471	-0.003	-0.002	0.002	-0.000

【0133】 (実施例2) LaC13 (HOYA社製)

*****て、

を使った設計例

[0134]

LaC13 (HOYA社製) (屈折率1.68986

【数56】

7)を用いた設計例を以下に示す。この設計例におい *

$$\frac{d}{R_1} = 0.728 \frac{d}{F} = 0.615 \frac{d_2}{F} = 0, \frac{n(n-1)d_1}{R_1} = 1.003$$

【0135】である。

※有効焦点距離F:2.3645mm

【0136】光路図を、図13に示す。縦収差図を、図 20 開口数:0.85

14に示す。また、横収差図を、図15に示す。設計条

[0138]

件は、以下の通りである。

【表4】

【0137】設計波長:650nm

Ж

面形状と面間隔

	曲率半径	面貿隔	硝材
第1面	2.00	1.72	LeC13_HOYA
第2面	3.84433	0.00	
第3面	2.00	1.44	LaC13_HOYA
第4面	6.18477	0.559739	
第5面(光ディスク基板)	00	0.1	ポリカーボネイト
像面	∞ -		

[0139]

★ ★【表5】

非球面係数

	K	A	В	С	D
第1面非球面	-0.511722	0.219692E-2	0.368856B-3	-0.891366E-4	-0.889615E-5
第2面非球面	1.731246	0.452048E-2	-0.204044E-2	-0.927365E-3	0.187339E-3
第3面非球面	-0.247906	0.642644E-2	-0.116692E-2	0.323202E-2	-0.105916E-2
第4面非球面	0	0.516720B-1	-0.514334B-1	-0.119820E-1	0.168253E-1

	球面収益 (球面項)	球面収差 (非球面項)	球面収差 (各面和)	(球面項)	コマ収差 (非球面項)	コマ収差 (各面和)
第1面	-0.290	0.307	0.017	-0.015	0	-0.015
第2面	-0.002	0.078	0.076	100.0	0.003	0.004
第3面	0.004	-0.024	-0.020	0.002	-0.001	100.0
第4面	-0.097	0.013	-0.084	0.008	0.002	0.010
第 5面	0.037		0.037	-0.002		-0.002
第6面	-0.025		-0.025	0.002		0.002
合計	-0.373	0.374	0.001	-0.004	0.004	0.001

【0141】(実施例3)LaF20(SCHOTT)

* て、

を使った設計例

[0142]

LaF20 (HOYA社製) (屈折率1. 73943

【数57】

1)を用いた設計例を以下に示す。この設計例におい *

$$\frac{d}{R_1} = 0.745 \frac{d}{F} = 0.625 \frac{d_2}{F} = 0, \frac{n(n-1)d_1}{R_1} = 1.116$$

【0143】である。

※有効焦点距離F:2.4137mm

【0144】光路図を、図16に示す。縦収差図を、図 20 開口数:0.85

17に示す。また、横収差図を、図18に示す。設計条

[0146]

件は、以下の通りである。

【表7】

【0145】設計波長:650nm

ж

面形状と面間隔

	曲率半径	面詞隔	硝材
第1面	2.02761	1.76	LaF20_HOYA
第2面 ·	3.60629	0.00	
第3面	2.25852	1.56	LaF20_HOYA
第4面	6.29051	0.503269	
第5面(光ディスク基板)	∞	0.1	ポリカーポネイト
徐面	00		1477 WATE

[0147]

★ ★【表8】

非球面係数

	ĸ	Α	В	C	D
第1面非球面	-0.500452	0.238656E-2	0.520258E-3	-0.404431E-4	-0.505013E-5
第2面非球菌	1.796200	0.444639E-2	-0.120931E-2	-0.865357E-3	0.954777E-4
第3 面非珠面	-0.274098	0.570798E-2	-0.229035E-2	0.314339E-2	-0.849576E-3
第4面非球面	0	0.636039E-1	-0.563949E-1	-0.308782E-1	0.309499E-1

[0148]

【表9】

31 各面の3次収差係数

	球面収益 (球面項)	球面収穫 (非球菌項)	萃面収差 (各面和)	コマ収差 (球面項)	コマ収差 (非球面項)	コマ収差 (各面和)
养1面	-0.306	0.316	0.010	0.019	0	0.019
第2面	-0.003	0.090	0.087	-0.002	-D.004	-0.006
第3面	0.001	-0.027	-0.026	-0.001	0.001	0.000
第4面	-0.093	0.012	-0.081	-0.010	-0.002	-0.012
弊5面	D.031	1	0.031	0.002		0.002
第6面	-0.019		-0.019	-0.001		-0.001
合計	-0.389	0.391	0.002	0.007	-0.005	0.002

【0149】 (実施例4) PMMA (ボリメチルメタク *492) を用いた設計例を以下に示す。この設計例にお リレート)を使った設計例

いて、

本発明に係る対物レンズは、プラスチック射出成形を用 いて作成することができる。PMMA(ポリメチルメタ [0150]

【数58】

クリレート (Polymethylmethacrylate)) (屈折率1. *

$$\frac{d}{R_1} = 0.743 \frac{d}{F} = 0.550 \frac{d_2}{F} = 0.103,$$

$$\frac{n (n-1) d_1}{R_1} = 0.657$$

【0151】である。

低いので、面精度を緩和できる。

※【0153】設計条件は、以下の通りである。

【0152】光路図を、図19に示す。縦収差図を、図 20に示す。また、横収差図を、図21に示す。この例 においては、〔数5〕、〔数6〕の条件が満たされてい ない。そのため、多少エレメンツ間の組立等の偏芯に弱 くなっている。しかし、プラスチックは屈折率が一般に

【0154】設計波長:650nm 有効焦点距離F:2.9939mm

開口数:0.75 [0155] 【表10】

面形状と面間阻

	典率半
第1面	2.2150
	12 176

	曲率半径	面間隔	硝材
第1面	2.21506	2.000000	PMMA
第2面	13.17529	0.310000	
第3面	2.03612	1.23	PMMA
第4面	11.72249	1.00	
第5面(光ディスク基板)	60	0.1	ボリカーボネイト
像面	∞		

[0156]

★ ★【表11】 -

非球面係数

	ĸ	· A	В	С	D
第1 面非球面	-0.351183	967009E-3	617453E-4	0.263335E-S	251525B-5
第2面非球面	29.593850	0.484804B-2	-363148E-4	0.890286E-5	325249E-5
第3面非球面	-0.282955	0.203116E-2	Q.146511E-3	335153B-3	0.107159E-3
第4面非球面	-100.00000	100000E-2	100000E-2	0.290658E-2	944754E-3

33 各面の3次収差係数

	球面収差 (球面項)	球面収益 (弁球面項)	球面収差 (名面和)	コマ収差 (球面項)	コマ収護 (非共額項)	コマ収差 (各関和)
第1面	-0.344	0.332	-0.012	-0.014	0.000	-0.014
第2面	-0.023	0.105	0.082	0.003	0.004	0.007
祭3面	0.006	0.025	0.031	0.002	100.0	0.003
第4面	-0.098	-0.009	-0.107	0.005	-0.001	D.004
95 5 EBS	0.103		0.103	-0.004		-0.004
# 6 B	-0.095		-0.095	0.004		0.004
合計	_		0.001			0.000

[0158]

【発明の効果】上述のように、本発明は、開口数(N A) 0. 7以上の対物レンズを非球面2枚組レンズとし て実現し、記録再生装置においてこの対物レンズを用い ることにより高い情報記録密度の光学記録媒体の実用化 を図ることを可能とするものである。

【0159】すなわち、本発明においては、高い開口数 (NA)の対物レンズを、2枚組という比較的簡単な構 成で実現できる。2枚程度であれば、内面反射や吸収に 20 【図11】 (実施例1) における縦収差を示すグラフで よる光量の損失やフレアも抑えられる。

【0160】また、本発明に係る対物レンズは、比較的 小型のアクチュエータによる駆動が可能な大きさで、か つ、光ディスク用の対物レンズとして使用できる作動距 離を確保できるものである。

【0161】さらに、本発明に係る対物レンズは、製造 及び組立の誤差に対して充分な公差を確保できるもので

【0162】また、本発明に係る対物レンズは、非球面 モールドレンズとしても作成できるので、大量生産が可 30 能であり低コスト化が期待できるものである。

【0163】そして、本発明に係る対物レンズにおいて は、第4面への入射角が液浸型のレンズ構成に比べて小 さいために、フレネル反射損を小さくできる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係る対物レンズの構成を示す側面図で ある。

【図2】上記対物レンズを厚肉単レンズに近似した状態 を示す側面図である。

【図3】上記対物レンズを用いて構成された本発明に係 40 る記録再生装置の構成を示す側面図である。

【図4】上記厚肉単レンズの球面収差の分布を示すグラ フである。

【図5】上記厚肉単レンズの球面収差の分布を3次元的 に示したグラフである。

【図6】上記厚肉単レンズのコマ収差の分布を示すグラ

【図7】上記厚肉単レンズのコマ収差の分布を3次元的 に示したグラフである。

【図8】収差論から見た最適領域を示すグラフである。

【図9】高NAのレンズとしての実用性を考慮した最適 領域を示すグラフである。

【図10】〔実施例1〕における光路図を示す側面図で ある。

【図12】 〔実施例1〕 における横収差を示すグラフで

【図13】〔実施例2〕における光路図を示す側面図で

【図14】 〔実施例2〕 における縦収差を示すグラフで ある。

【図15】〔実施例2〕における横収差を示すグラフで ある。

【図16】〔実施例3〕における光路図を示す側面図で ある。

【図17】 〔実施例3〕 における縦収差を示すグラフで

【図18】〔実施例3〕における横収差を示すグラフで ある。

【図19】〔実施例4〕における光路図を示す側面図で ある。

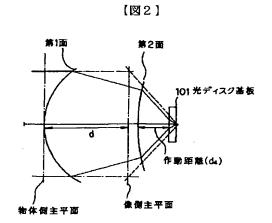
【図20】〔実施例4〕における縦収差を示すグラフで ある。

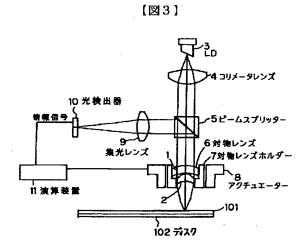
【図21】〔実施例4〕における横収差を示すグラフで ある。

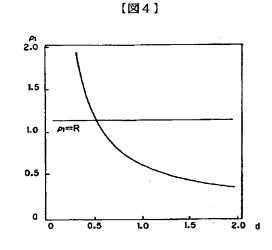
【符号の説明】

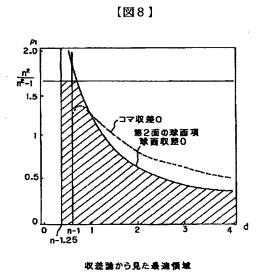
1 第1エレメント、2 第2エレメント、3 半導体 レーザ、6 対物レンズ、10 光検出器、101 光 ディスク基板、102 光ディスク

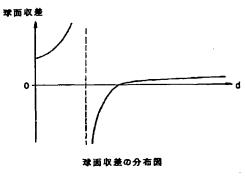
第1面 第2面 第3面 第4面 101 光ディスク基板 da da da (da)

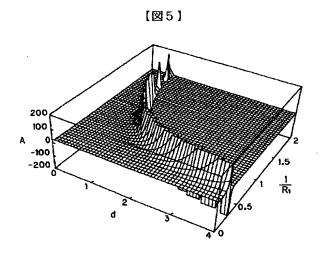




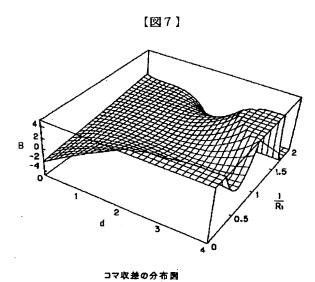




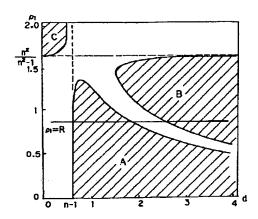


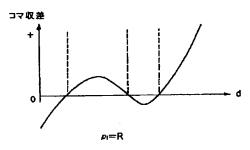


球面収差の分布図



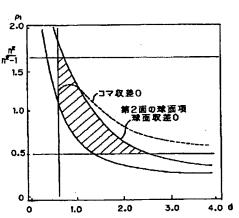
【図6】





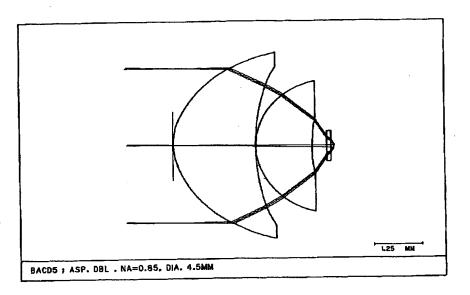
コマ収差の分布図



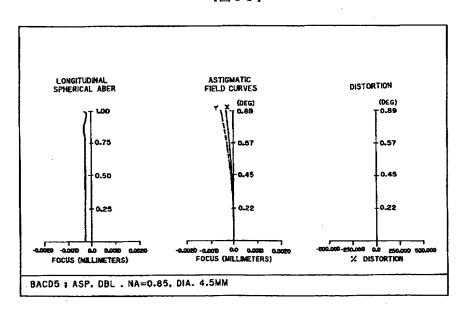


高NAレンズとして実用性を考慮した最適価域

【図10】

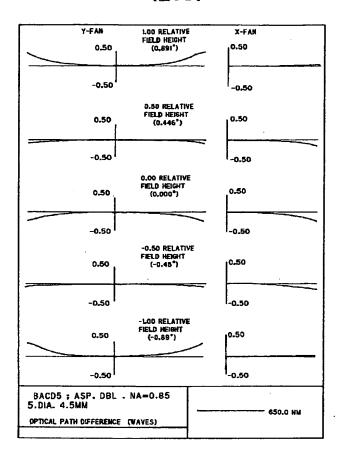


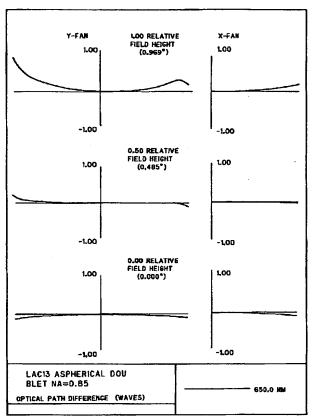
【図11】



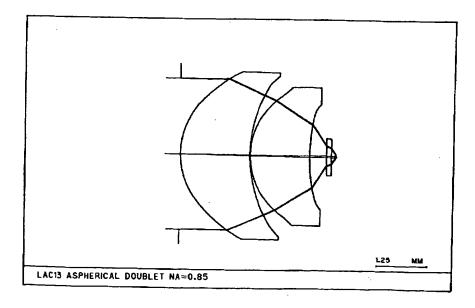
【図12】

【図15】

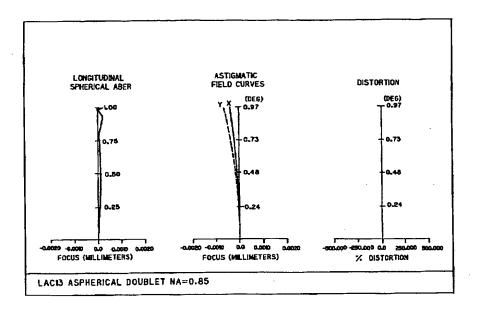




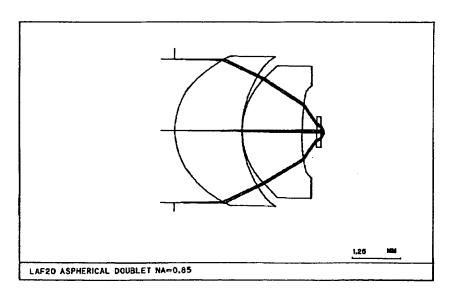
【図13】



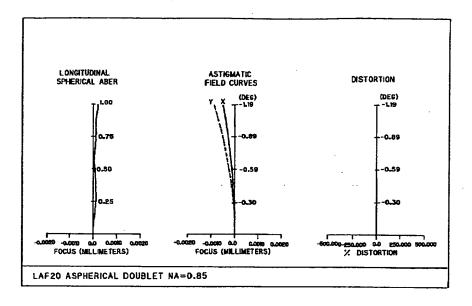
【図14】



【図16】

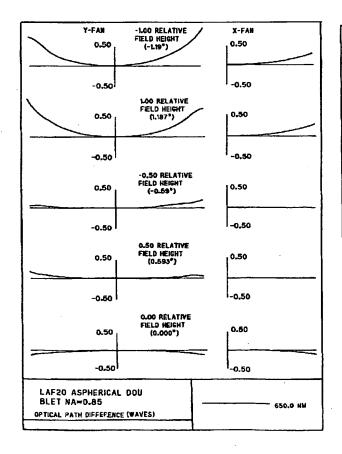


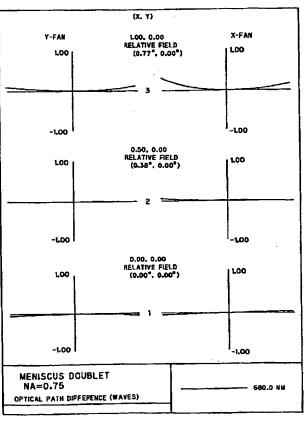
【図17】



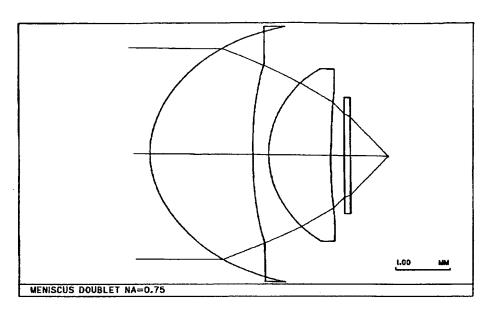
【図18】

【図21】





【図19】



【図20】

